

電子制御工学科の特色ある教育の公式HPによる紹介

ロボットの基本操作(電制実習Ⅰ:1年生)

電子制御工学科の1年生は、パソコンにロボット用言語を入力してロボットを動かす「ロボットの基本操作」の実習をします。写真はオープンキャンパス向けに特別にパソコンの数字のキー(テンキー)を使ってロボットを制御しています。3分間でたくさんのヨーヨーを釣ることができます。



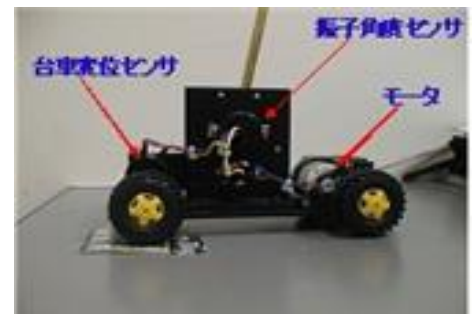
マイクロマウス&電車のシーケンス(電制実習Ⅱ, 実験Ⅰ:2, 3年生)

電子制御工学科の実験や実習では制御に関するテーマが盛りだくさん! スイッチとスイッチに連動するリレーを組み合わせて回路を作ると、スイッチだけではできない複雑な動きをさせることができます。前進、後進、停止がボタン1つでできます。



倒立振り台車(電制実験Ⅱ:4年生)

真直ぐに立てた棒を倒さないように台車を自動的に移動させる実験を行います。人にはできない短い棒を見事に倒立させることもできます。自動的に機械を操作する技術は、電子制御の得意分野です。この理論は、制御工学Ⅰ(4年次)で学んでいます。



ベルトコンベアーのシーケンス制御(電制実験Ⅱ:4年生)

決められた順番に従って、ベルトコンベアーを動かしたり、停止させます。授業で習ったことばかりなので、先生は「さあ、やってみなさい!!」と言うのですが実際にやってみると簡単にはできません。

